

## LISTA NR 3 CD. – ĆWICZENIA

1. Rozważmy zagadnienie plecakowe w wersji *ciągłej* sformułowane za pomocą następującego zadania programowania liniowego **LP**:

$$c_1x_1 + \dots + c_nx_n \rightarrow \max$$

przy ograniczeniach:

$$\begin{aligned} a_1x_1 + \dots + a_nx_n &\leq b, \\ 0 &\leq x_i \leq 1, \quad \forall i \in [n]. \end{aligned}$$

Następujący algorytm wyznacza rozwiązanie problemu **LP**:

- Uporządkuj przedmioty w **nierosnącym** porządku względem stosunków  $\frac{c_i}{a_i}, \frac{c_1}{a_1} \geq \dots \geq \frac{c_n}{a_n}$ .
- Włóż do plecaka przedmiot (podstaw  $x_i^* = 1$ ) o największym stosunku (najbardziej atrakcyjny).  
Powtarzaj proces dopóki plecak nie jest pełny.
- $x_1^* = \dots = x_r^* = 1, x_{r+1}^* = \frac{1}{a_{r+1}}(b - a_1 - \dots - a_r), x_{r+2}^* = \dots = x_n^* = 0$  ( $r$  pierwszych przedmiotów zmieściło się w całości w plecaku, tylko część  $r + 1$ -szego przedmiotu jest w plecaku).

Pokazać, korzystając z dualności, że  $\mathbf{x}^*$  jest rozwiązaniem optymalnym problem **LP** a co za tym idzie rozwiązaniem optymalnym zagadnienia plecakowego w wersji *ciągłej*.

2. Załóżmy, że wagi przedmiotów  $a_i, i \in [n]$ , w problemie plecakowym, w wersji ciągłej (zob. zad. 1), mogą się wahać. Niech  $\mathcal{U}(\Gamma^c)$  będzie zbiorem możliwych wag przedmiotów ( $n$ -elementowych wektorów wag) zdefiniowanym następująco:

$$\mathcal{U}(\Gamma^c) = \{\tilde{\mathbf{a}} = (\tilde{a}_i)_{i \in [n]} = (a_i + \delta_i)_{i \in [n]} : 0 \leq \delta_i \leq \hat{a}_i, \sum_{i \in [n]} \delta_i \leq \Gamma^c\} \subset \mathbb{R}_+^n,$$

gdzie wagi nominalne  $a_i, i \in [n]$ , odchylenia wag  $\hat{a}_i \geq 0, i \in [n]$ , i budżet  $\Gamma^c > 0$  (górne ograniczenie na sumę odchyłeń) są dane.

Chcemy wyznaczyć rozwiązanie  $\mathbf{x}$  (wybór przedmiotów) w problemie plecakowym, w wersji ciągłej (zob. zad. 1), odporne na wahania wag, co jest równoważne następującemu problemowi liniowego programowania:

$$c_1x_1 + \dots + c_nx_n \rightarrow \max \tag{1}$$

przy ograniczeniach:

$$\begin{aligned} \tilde{a}_1x_1 + \dots + \tilde{a}_nx_n &\leq b, \quad \forall \tilde{\mathbf{a}} \in \mathcal{U}(\Gamma^c), \\ 0 &\leq x_i \leq 1, \quad \forall i \in [n], \end{aligned} \tag{2}$$

czyli  $\mathbf{x}$  ma być dopuszczalny dla wszystkich wahań wag  $\tilde{\mathbf{a}} \in \mathcal{U}(\Gamma^c)$  - jeśli taki  $\mathbf{x}$  istnieje. Problem (1)-(2) można zapisać następująco:

$$c_1x_1 + \dots + c_nx_n \rightarrow \max \tag{3}$$

przy ograniczeniach:

$$\max_{\tilde{\mathbf{a}} \in \mathcal{U}(\Gamma^c)} \tilde{a}_1 x_1 + \cdots + \tilde{a}_n x_n \leq b, \quad (4)$$

$$0 \leq x_i \leq 1, \forall i \in [n], \quad (5)$$

Podać model programowania liniowego, z wielomianową liczbą ograniczeń, problemu (3)-(5).

*Wsk.* Skorzystać z dualności.

Podać podobny model dla zbioru wag następującej postaci:

$$\mathcal{U}(\Gamma^d) = \{\tilde{\mathbf{a}} = (\tilde{a}_i)_{i \in [n]} = (a_i + \delta_i \hat{a}_i)_{i \in [n]} : \delta_i \in \{0, 1\}, \sum_{i \in [n]} \delta_i \leq \Gamma^d\} \subset \mathbb{R}_+^n,$$

gdzie wagi nominalne  $a_i$ ,  $i \in [n]$ , odchylenia wag  $\hat{a}_i \geq 0$ ,  $i \in [n]$ , i budżet  $\Gamma^d \in \mathbb{Z}_+$  (górne ograniczenie na liczbę wag, które mogą się odchylić) są dane.

*Wsk.* Skorzystać z dualności (tutaj relaksacja zachowuje jest całkowitoliczbowość  $\delta_i \in \{0, 1\}$ ).

3. Rozważmy następujący problem:

THE  $k$  MOST VITAL ARCS IN THE SHORTEST PATH PROBLEM

**Wejście:** Graf skierowany spójny  $G = (V, E)$ , gdzie  $V$  jest zbiorem wierzchołków,  $|V| = n$ ,  $E$  jest zbiorem łuków,  $|E| = m$ , dwa różnionone wierzchołki  $s \in V$  (źródło) i  $t \in V$  (ujście), nieujemne koszty łuków  $c_e \in \mathbb{Z}_+$ ,  $e \in E$  oraz liczba  $k \in \mathbb{Z}_+$ ,  $k \ll m$ . Zbiór rozwiązań dopuszczalnych jest następującej postaci (podzbiory  $E$  o mocy co najwyżej  $k$ ):

$$\mathbb{X} = \{U \subset E : |U| \leq k\}.$$

Niech  $\mathcal{P}(U)$  będzie zbiorem ścieżek od  $s$  do  $t$  w grafie  $G$ , w którym usunięto łuki należące do  $U \in \mathbb{X}$ ,  $G' = (V, E \setminus U)$ , tj.

$$\mathcal{P}(U) = \{p : p \text{ jest ścieżką od } s \text{ do } t \text{ w grafie } G' = (V, E \setminus U)\}.$$

Funkcja celu (kosztu)  $f : \mathbb{X} \rightarrow \mathbb{Z}_+$ ,

$$f(U) = \min_{p \in \mathcal{P}(U)} \sum_{e \in p} c_e.$$

**Wyjście:** Podzbiór łuków  $U^* \in \mathbb{X}$  taki, że

$$f(U^*) = \max_{U \in \mathbb{X}} f(U).$$

Zatem w powyższym problemie należy znaleźć podzbiór łuków o mocy co najwyżej  $k$ , których usunięcie zwiększa maksymalnie długość najkrótszej ścieżki od  $s$  do  $t$ .

Podać model programowania całkowitoliczbowego, z wielomianową liczbą ograniczeń, powyższego problemu.

*Wsk.* Skorzystać z dualności (problem najkrótszej ścieżki można zapisać w postaci programowania liniowego). Usunięcie łuku z grafu można modelować jako nadanie łukowi bardzo dużego kosztu ( $M$  duża liczba).

4. Rozważmy pewien problem wyboru, w którym dane jest  $n$  elementów oraz koszty tych elementów  $c_i \geq 0$ ,  $i \in [n]$ . Problem polega na wyborze dokładnie  $p$  elementów,  $p < n$ , spośród  $n$  elementów, których całkowity koszt jest minimalny. Problem formalnie można zapisać w następujący sposób:

$$\min_{\mathbf{x} \in \mathbb{X}} \sum_{i \in \mathbf{x}} c_i,$$

gdzie  $\mathbb{X}$  jest zbiorem rozwiązań dopuszczalnych, tj.  $\mathbb{X} = \{\mathbf{x} \subset [n] : |\mathbf{x}| = p\}$ .

Podać algorytm o złożoności  $O(n)$  i uzasadnić jego poprawność stosując argumentację opartą na dualności.

*Wsk.* Model primalny (relaksacja **LP**) problemu zachowuje całkowitoliczbowość.